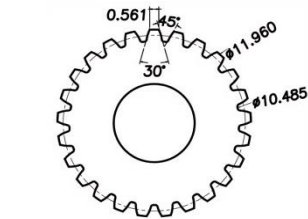
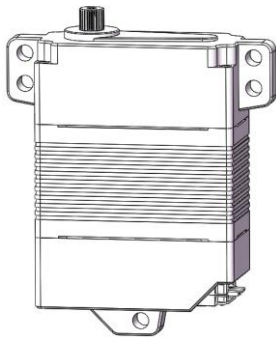
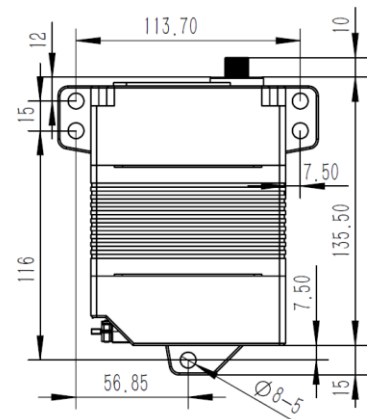
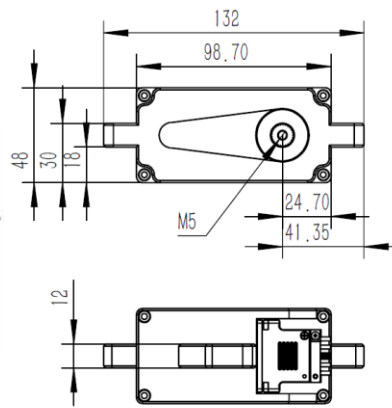


## HS50-30-M-8060-x 技术规格书

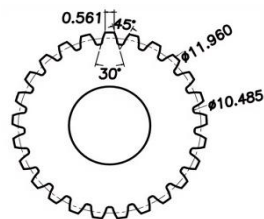
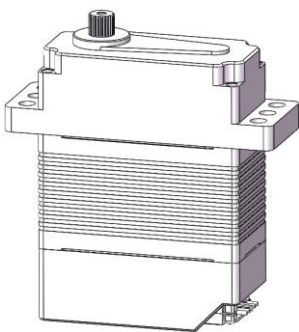
## A 版本



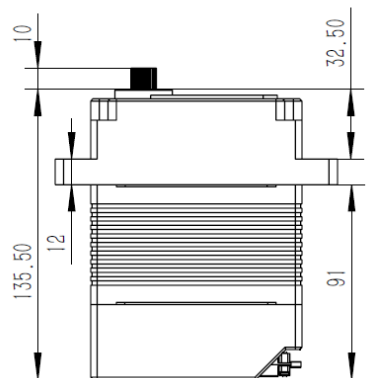
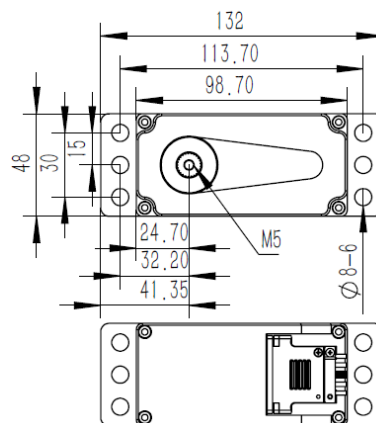
25T 12mm 花键输出轴



## B 版本



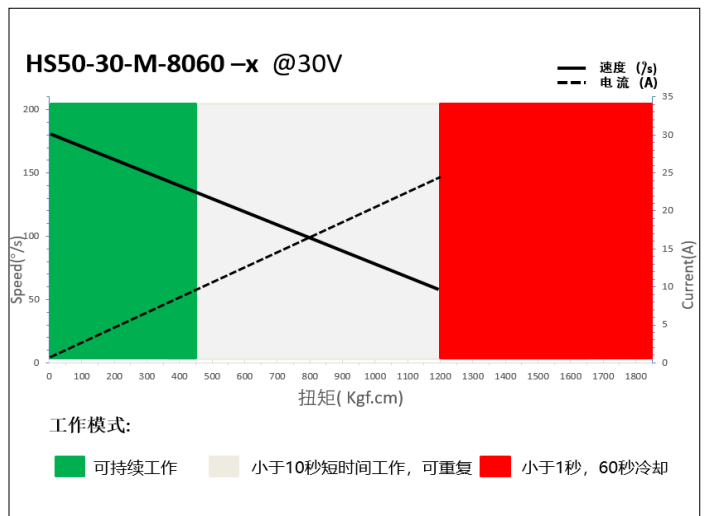
25T 12mm 花键输出轴



## 一、舵机参数

额定电压	DC30V
电压范围	DC24V-32V
堵转扭矩	1200kgf.cm@30V
额定扭矩	450kgf.cm@30V
堵转电流	32.50A
额定电流	9.50A
空载速度	180°/s @25°C /30V
额定速度	130°/s @25°C /30V
默认角度	±100° = 200°总行程
工作温度范围	-40°C.....+65°C
壳体材料	铝合金 7075
马达类型	无刷直流马达
齿轮材质	硬化钢齿轮
位置传感器	非接触磁传感器
屏蔽电缆	J30J-11P04JS 标配 /1500mm
轴承	6BB
外形尺寸	98.7*48*135.5mm (±0.2mm)
重量	1480g (±5%)

## 二、性能参数



## 3.指令信号

## 3.1.PWM 信号

信号电压电平	高电平:最小.3.3V,最大.5.0V 低电平:最小.0.0V,最大.1.5V
脉冲范围	500us-2500us
脉冲对应角度	500us/1500us/2500us -100°/0°/+100°

## 3.2.RS485&amp;RS422 总线指令

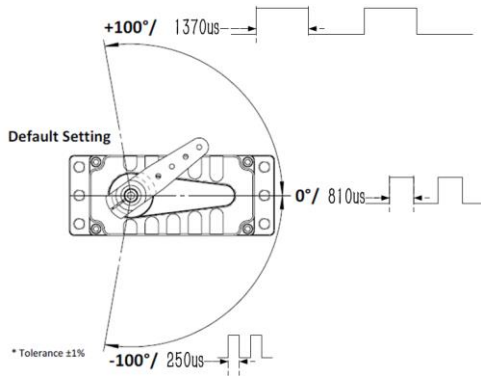
波特率	115200 ±1.5% bits/s	命令响应帧	Byte #	Description	Byte #	Description
通讯协议 (提供文档)	10 Byte (incl. 1 byte Check Sum)		1	Frame Head(0xFE)	6	Data
数据位数	8		2	Version(0xCA)	7	Data
停止位数	1		3	Address	8	Data
奇偶校验	None		4	Command code	9	Check Sum
			5	Data	10	(0A) Frame End

## 3.3. CAN Bus 接口指令

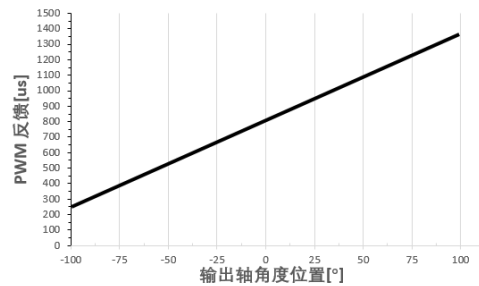
波特率	500Kbps	通信 (提供文档)	CAN Open standard frame 标准帧
节点号	0 x25 (range 1 ~ 127, 0 is radio)		CAN Extended frame 扩展帧 Drone CAN (UAVCAN)

## 3.4.反馈信号

3.4.1. PWM版本位置反馈, 反馈信号为PWM方波, PWM反馈方波信号宽度与输出轴角度相关, 具体参考下图:



位置反馈



## 3.4.2.总线版本反馈

在总线版本中集成了位置、温度、电流等反馈值, 通过发送请求命令读取值。详细信息见总线通信文件。

## 四、电气连接

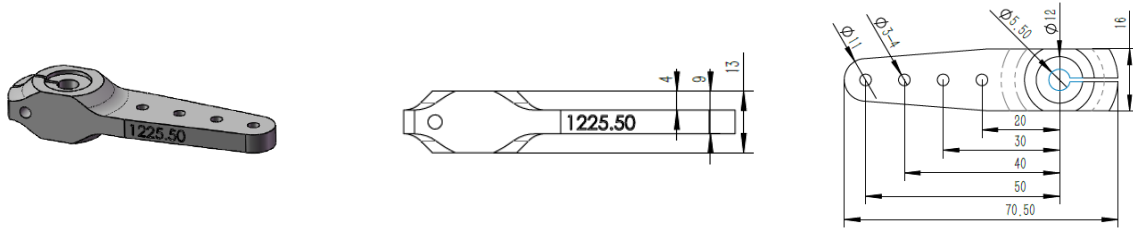
## 工业标准航空电子 J30J-11P04KP 电连接器

	PWM 管脚定义		RS485 管脚定义		CAN 总线管脚定义		RS422 总线管脚定义	
	A	DC +	A	DC +	A	DC +	A	DC +
	B	(直流电源正极)	B	(直流电源正极)	B	(直流电源正极)	B	(直流电源正极)
	C	DC-	C	DC-	C	DC-	C	DC-
	D	(直流电源负极)	D	(直流电源负极)	D	(直流电源负极)	D	(直流电源负极)
	1	PWM	1	NC (预留)	1	NC (预留)	1	NC (预留)
	2	(PWM 信号)	2		2		2	
	3	FB+	3	RS485A	3	CAN High	3	RX+
	4	反馈正极 (选项)	4		4		4	RX-
	5	FB-	5	RS485B	5	CAN Low	5	TX+
	6	反馈负极 (选项)	6		6		6	TX-
	7	NC (预留)	7	NC (预留)	7	NC (预留)	7	NC (预留)

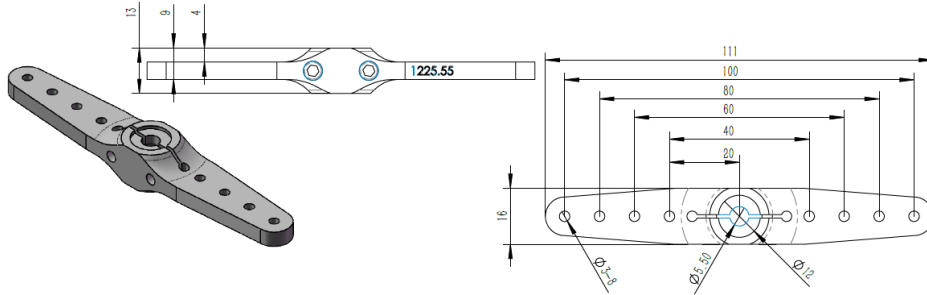
## 五、配件

舵机型号	输出轴花键	舵臂描述	舵臂编号
HS30-30-M-8060-x	25T 12mm	铝合金舵臂 (半臂)	1225.50
		铝合金舵臂 (一字臂)	1225.55
		铝合金舵盘 (圆盘)	1225.16.5

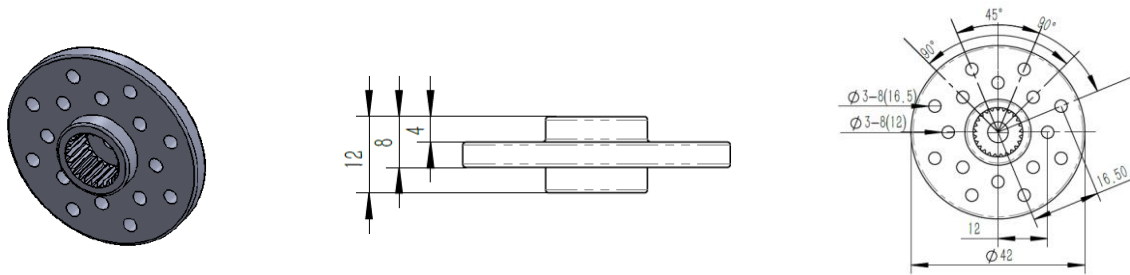
Item No.: 1225.50



Item No.: 1225.55



Item No.: 1225.16.5



## 六、编码规则

HS 50 - 30 - M - 8060 - x

舵机厚度

48mm

额定工作电压

30: DC30V

传感器类型

M: 非接触式传感器

性能参数

8060

控制指令

1: PWM (脉冲宽度调制)

2: RS485 (485 通讯)

3.1: CAN Open Standard Frame (CAN 标准帧)

3.2: CAN Open Extended Frame (CAN 扩展帧)

3.3: Drone CAN (UAVCAN)

3.5: Isolated CAN Bus(隔离CAN通讯)

3.51: CAN Open Standard Frame (CAN 标准帧)

3.52: CAN Open Extended Frame (CAN 扩展帧)

4: RS422 (RS 422 通讯)